**Besprechung Hütte**

Schnitstelle Robot <-> LuaWorker

Lua -> Robot

* ungruppierte Funktionsaufrufe

Robot -> Lua

* gruppierte Daten
* Position der gesehenen Objekten (Array)
* Stringliste von "Audionachrichten"

-> Schnittstelle nach außen mit meheren Parametern --> Schnittstelle nach innen eine einzige Liste